

4.6 Bemerkungen zur UP-Technik

- Grundidee bisher: Algorithmus → Programm
 - Pr. selbst ist Objekt der Verarbeitung
 - das Objekt „Pr.“ kommuniziert mit seiner Umgebung

- Frage: Ist dies verallgemeinerbar?

komplexer Algor. → Teilalgorithmen

- a) jeder wieder ein Pr.-objekt
- b) Gesamtprogramm zus.-gesetzt

⇒ Forderung:

1. Teile müssen definierbar sein
2. Es muss Regeln für ihr Zus.-setzen geben

- Realisierungsstufen:

1. Stufe: einfachste → Standardfunktionen und -prozeduren
(vordef. Programmobjekte)

muss nur lernen:

- a) welche gibt es
- b) was tun sie
- c) wie anwenden (aufrufen)

2. Stufe: selbstdefinierbare Programmobjekte

Klar: Dazu entspr. Mechanismus der PS benötigt!

Def. 4.5:

Ein Teilalgorithmus, der in einem Programm definierbar und wiederholt anwendbar ist, heißt *Unterprogramm*.

∃ 2 Arten von UP:

- (1) geschlossene UP → Routinen
- (2) offene UP → Makros

gemein haben beide 2 Ebenen:

1. Ebene der Def. der UP:

- a) Teilalgor. als Zusf. von Anweisungen und DO
(⇒ benannte Objekte)
- b) Regeln zur Kommunikation mit Umgebung
(⇒ formale Parameter)

2. Ebene der Benutzung der UP: (hier Unterschied)

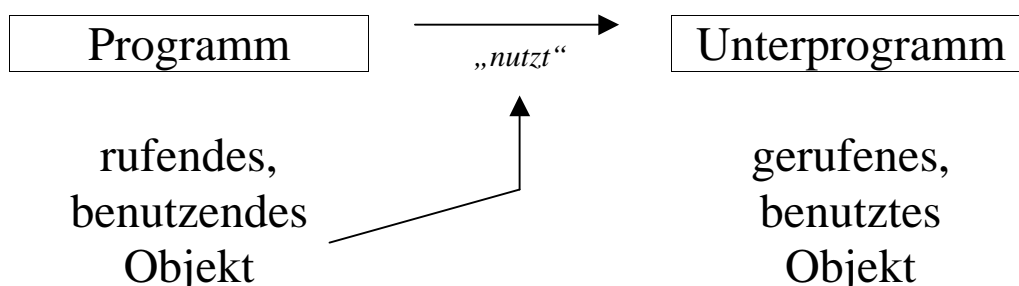
Benutzung = Aufruf des UP (als Anweisung)

bei (1) wird Anweis.-folge des UP zur Laufzeit vollständig abgearbeitet

bei (2) wird Anweis.-folge des UP zur Übersetzungszeit an entspr. Stelle kopiert

*! Führt zur Übersetzungszeit zur Verlängerung des Pr.;
Kommunikation mit Umgebung hier schon aufgelöst !*

- Nutzung der Teilalgor. erfordert klare
Schnittstellenbeschreibung
zw. rufendem und gerufenem Pr.:



Schnittstelle = *prozname (parameterliste)*

- Objektbezeichner; frei wählbar
- Parameterliste
 - definierte Anzahl
 - definierte Reihenfolge
 - definierte Typen
 - definierte Art des Parametertausches

Parameter:

- für flexible Anpassung eines UP an versch. Einsatzfälle
- Prozedur kann Eingabe- und Ausgabegrößen benötigen
- sind in Parameterliste in Art und Anzahl anzugeben
- heißen formale Parameter
- werden im HP nicht vereinbart
- formal = zur Beschreibung als formale Größen im Anweisungsteil („Platzhalter“)

in Mathem. →

$$f(x, a, b, c) = ax^2 + bx + c$$

⇒ x, a, b, c – formale Parameter

$$f(1, 2, 3, 4) = 2 \cdot 1^2 + 3 \cdot 1 + 4 = 9$$

2. *Nutzung von Prozeduren:* (im rufenden Progr.)

durch (Prozedur-) **Anweisung**

prozname (aktuelle parameterliste);

akt. Parameter:

- ersetzen bei Aufruf die formalen Parameter
- mit ihren akt. Werten wird die Prozedur ausgeführt
 - ⇒ müssen im Vereinbarungsteil des ruf. Programms def. sein
 - ⇒ müssen zur Zeit des Aufrufes einen Wert besitzen

Beziehung zw. akt. und form. Param.:

- gleiche Anzahl *{strenge Forderung}*
- übereinstimmende Reihenfolge *{wegen der Semantik der Param.}*
- übereinstimmende Typen
- Sicherung der Regeln des Parameteraustausches

Bsp.:

```
PROCEDURE maximum (a, b : real; VAR max : real);  
  BEGIN  
    IF a > b THEN max := a ELSE max := b  
  END;
```

im HP (ruf. Pr.), wo *x, t* zwei dort def. Variablen, wäre folg. Aufruf möglich:

maximum (19.3*2.7, *sqr(x)*, *t*);

!! *x, t* als real-Var. vereinbart !!

3. Regeln für den Parameteraustausch:

- Parameter sind für die Kommunikation zw. rufendem und gerufenem Objekt (analog der Kommunik. zw. Pr. und Umwelt)
 - rufend → gerufen: Input–Information
 - gerufen → rufend: Output–Information
 - dazu noch: InOut–Parameter;
- mit Proz.-aufruf ist ein Mechanismus verbunden, wie die aktuellen Werte an die Prozedur übergeben werden:
 - z.B. die Prozedur *maximum* ⇒
 - die Par. *a, b, max* im Kopf der Prozedur heißen formale Par.;
 - die Par. im Proz.-aufruf $19.3*2.7, \text{sqr}(x), t$ aktuelle Par.;
- i.d.R. (auch in Pascal) 2 Möglichkeiten der **Wertübergabe**:

(i) **Wertsubstitution** (*call by value*)

- ! Muß klar sein, welcher Wert →
- Bestimmung des Wertes des entspr. Parameters;
- Mitteilung des Wertes an die Prozedur;
- ! Nur bei Input–Information!
- ! In Pascal: Für alle Par. ohne VAR–Spezifikation!

Bsp. Prozedur *maximum* → *a, b* Wertparameter

- Ablauf/Mechanismus:
 - Prozedur richtet „Hilfs-“Variable mit (*name, wert, typ*) als Platzhalter ein
 - dabei *name* nur der Prozedur bekannt
 - Wert bei Aufruf auf entspr. Speicherzelle, so dass er den formalen Parameter ersetzen kann

! Rufende Pr. kennt Verwendung des Wertes nicht!

! Wert kann auch aus Ausdruck erzeugt werden!

– Bez.:

• Art des Aufrufes: Wertaufruf (call by value)

• formal Param.: Wertparameter

– Bsp.: *maximum* →

wenn Wert der Var. *x* gleich 7, so bewirkt der Aufruf

maximum (19.3*2.7, *sqr*(*x*), *t*);

folgendes:

- im UP wird Speicherplatz entspr. des Parametertyps geschaffen
- Werte der akt. Par. berechnet →
19.3 * 2.7 liefert 52.11 und *sqr*(*x*) liefert 49
und den entspr. Speicherplätzen zugeordnet
- damit wird UP ausgeführt
- die im HP def. reelle Var. *t* erhält Output-Inf. von
max = 52.11 zugewiesen

(ii) Variablensubstitution (call by reference)

! Alle in Liste der formal. Par. mit VAR gekennzeichneten Parameter sind Variablenparameter.

! Entspr. akt. Par. muß Variable des verlangten Typs sein.

! Parameter für Output-Inf. müssen notw. Variablenparameter sein.

Bsp. Prozedur *maximum* → *max* ist Variablenparameter

– Ablauf/Mechanismus/Wirkung:

- bei UP–Aufruf werden die Adressen(-nummern), d.h. der Speicherplatz derjenigen akt. Param., die den mit VAR gekennzeichneten formalen Param. entsprechen, an das UP übergeben {Speicherplatz für t wird max zugeordnet}
- werden im UP diese Param. verarbeitet, wird der entspr. Speicherplatz (des ruf. Pr.) (durch geruf. Pr.) referiert; und die dort befindliche Inf. verändert
→ Referenzaufruf (call by reference)
- nach Ende des UP stehen die Par.-werte für weitere Arbeit im rufenden Pr. zur Verfügung

! Rückgabe bzw. Output an ruf. Pr. nur vorgetäuscht!

(iii) Namenssubstitution (*call by name*)

- analog Makro–Technik:
textuelle Substitution, wenn Par. eine Fkt. ist; falls Par. eine Var., so wie Variablensubst.;
- in Pascal nicht;

4. Zusammenfassung und Bemerkungen:

- akt. Param. müssen im HP, formale Param. brauchen nicht vereinbart zu werden
- Obj., die nur Eingabegrößen für UP → Wertsubstitution
⇒ ohne VAR
- Obj., die nur Ausgabegrößen für UP → Variablensubstitution
⇒ mit VAR
- Typ–Namen für formale Param. bzw. Datentyp der akt. Param.:
 - einfache (CHAR, BYTE, BOOLEAN, INTEGER, REAL);
 - STRING (= STRING[255])
 - strukturierte (ARRAY, RECORD, STRING[x]) müssen global mit Typdeklaration umbenannt werden

- ## B) Funktionen

1. Def. von Funktionen: \rightarrow Funktionsvereinbarung

2. *Nutzung von Funktionen:* → Funktionsaufruf

- 100

- Fkt. nur für nichtstrukturierte Datentypen, d. h. typename kann einfacher Typ, STRING oder Zeigertyp sein
- Zusammenfassung der Unterschiede zur Prozedur:
 - (1) Fkt.-namen mind. 1× im Anweisungsteil ein Wert zugewiesen.
 - (2) Keine strukt. Datentypen.
 - (3) Fkt. innerhalb eines Ausdrucks aufrufen.

3. Funktionen mit Seiteneffekten:

```

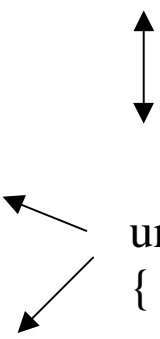
PROGRAM bsp;
VAR a, b : integer;
    FUNCTION d (x : integer) : integer;
    BEGIN
        d := a + x;
        a := a + 1          → Seiteneffekt !
    END;
    !!! Schlechter Progr.-stil !

```

```

BEGIN {HP}
    a := 1;
    b := d (1) + d (a);
    WRITELN(Output, b);
    a := 1;
    b := d (a) + d (1);
    WRITELN(Output, b)
END.

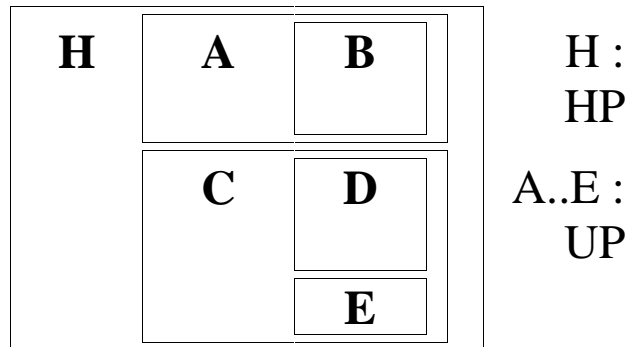
```



unterschiedliche Erg.
{ 6 bzw. 5 }

C) Gültigkeitsbereiche von Objekten

- prozedurale Abstraktion → hierarch. Strukturierung der Programme
⇒ entspr. Gültigkeitsbereich der Namen (Objekte);
- z.B.:



- Grundprinzip: Jeder vereinbarte Name gilt nur für den Block, in dem die Vereinbarung steht.

Man sagt:

Der Name ist für diesen Block lokal.

Namen, die in umfass. Block def. sind, heißen global.

- allg.:
 - ① Hierarchiebez. zw. den Blöcken – Über-, Unterord.-, Gleichstellung;
 - ② im übergeordneten Block vereinb. Objekte gelten in allen untergeordneten; sie sind globale Obj.;
alle Standardnamen, z. B. alle „oben“ def. Obj. sind „unten“ aufrufbar, also auch UP;
 - ③ im untergeordn. Block vereinbarte Objekte sind dem übergeordneten verborgen → lokale Objekte;
 - ④ Regelung im Kollisionsfall: Bei Namensgleichheit hat im UP das lokale den Vorrang;

! Warnung:

Verwendung globaler Größen in UP ist gefährlich

⇒ Seiteneffekte

⇒ besser Parametervermittlung zw. ruf. + gerufenem Pr.

für obiges Bsp. →

Objekt def. in	verfügbar in
H	H und A..E
A	A, B
B	B
C	C, D, E
D	D
E	E

D) Beispiele

1. Bestimmung von Nullstellen einer Funktion

geg.: $y = f(x)$; $[a, b]$; Genauigkeitsschranke $\varepsilon > 0$;

ges.: alle Nullstellen von $f(x)$ in $[a, b]$ mit Genauigkeit ε ;

Lösung:

Idee →

Taste Intervall mit Schrittweite Δx ab.

Ist ein Intervall $[x, x + \Delta x]$ mit Nullstelle gefunden, so Approximation derselben bis auf ε -Genauigkeit durch Halbieren des Intervalls.

I) Pseudocode

BEGIN

Anf.-werte lesen; $\{a, b, \varepsilon, \Delta x\}$

x auf Intervallanfang setzen;

WHILE Intervallende nicht erreicht DO

 BEGIN $\{Suche\}$

 einen Schritt nach rechts;

 IF Nullstelle gefunden

 THEN Nullstelle drucken

 ELSE IF Nullstellenintervall gefunden

 THEN Nullstelle bestimmen

 END $\{Suche\}$

END.

II) Verfeinerung

- Anf.-werte lesen: $a, b, \textit{epsilon}, \textit{deltax}$ einlesen;
- x auf Int.-anfang: $xl := a; \quad yl := f(xl); \quad xr := xl + \textit{deltax};$
 $\{1. \textit{Teilint. untersuchen}\} \quad yr := f(xr);$
 IF ABS (yl) < $\textit{epsilon}$ THEN Nullst. xl drucken;
 IF ABS (yr) < $\textit{epsilon}$ THEN Nullst. xr drucken;
 IF Nullst.int. gefunden THEN Nullst. bestimmen;
- 1 Schritt nach rechts:
 $xl := xr; \quad xr := xr + \textit{deltax};$
 $yl := yr; \quad yr := f(xr);$
- Nullstellenint. gefunden: $yr * yl \leq 0;$
 $\{\textit{damit auch Fall erfasst, dass Nullstelle auf Int.-rand}\}$

- Nullstelle bestimmen:

```

REPEAT
     $mitte := (xl + xr) / 2;$ 
    IF  $f(mitte) * yl > 0$ 
        THEN  $yl := f(mitte); \quad xl := mitte;$ 
        ELSE  $yr := f(mitte); \quad xr := mitte;$ 
UNTIL  $ABS(f(mitte)) < epsilon;$ 
Nullstelle drucken;

```

PROGRAM Nullstellen;

USES CRT;

VAR a, b, epsilon, deltax, x1, x2, y1, y2: REAL;

FUNCTION f(x: REAL): REAL;

BEGIN

$f := (x - 1.12) * (x - 2.13) * (x - 3.14)$ {Nullstellen bei 1.12,
2.13 und 3.14}

END;

PROCEDURE anfwertelesen(VAR ug, og, eps, delta: REAL);

BEGIN

WRITE('Untere Intervallgrenze gleich : ');

READLN(ug);

WRITE('Obere Intervallgrenze gleich : ');

READLN(og);

WRITE('Genauigkeit gleich : '); READLN(eps);

WRITE('Schrittweite gleich : '); READLN(delta)

END; {Ende anfwertelesen}

```

PROCEDURE nullstdrucken(x: REAL);
BEGIN
  WRITELN('Nullstelle bei x = ', x:8:5, '    y = ', f(x):7:6)
END;

```

```

PROCEDURE nullstbestimmen(xl, xr, yl, yr: REAL);
VAR mitte: REAL;
BEGIN
  REPEAT
    mitte := (xl + xr) / 2;
    IF f(mitte) * yl > 0
      THEN BEGIN yl:=f(mitte); xl:=mitte END
      ELSE BEGIN yr:=f(mitte); xr:=mitte END
    UNTIL ABS(f(mitte)) < epsilon;
    Nullstdrucken(mitte)
  END;    {Nullstelle bestimmen}

```

```

PROCEDURE schrittnachrechts(VAR xl, xr, yl, yr: REAL);
BEGIN
  xl := xr;  xr := xr + deltax;
  yl := yr;  yr := f(xr)
END;

```

```

PROCEDURE anfsetzen(VAR xl, xr, yl, yr: REAL);
BEGIN
  xl := a;
  yl := f(xl);
  xr := xl + deltax;
  yr := f(xr);
  IF ABS(yl) < epsilon THEN nullstdrucken(xl);
  IF ABS(yr) < epsilon THEN nullstdrucken(xr);
  IF yl * yr <= 0 THEN nullstbestimmen(xl, xr, yl, yr)
END;

```

```

BEGIN  {HP}
  CLRSCR;
  anfwertelesen(a, b, epsilon, deltax);
  ansetzen(x1, x2, y1, y2);
  WHILE (x1 < b) DO
    BEGIN
      schrittnachrechts(x1, x2, y1, y2);
      IF ABS(y2) < epsilon
        THEN BEGIN
                  nullstdrucken(x2);
                  schrittnachrechts(x1, x2, y1, y2)
                END
        ELSE IF y1 * y2 <= 0
              THEN nullstbestimmen(x1, x2, y1, y2)
        END;    {Ende suchen}
    READLN
  END.

```

2. Mischen zweier Files

Geg.: 2 Files i und j mit Integer–Werten, die aufsteigend sortiert sind.

Ges.: Mischung von i und j zu einem aufsteigend sortierten File k .

I. Analyse und Problemdarstellung

Geg.:

i :

...	i_{n-1}	i_n	i_{n+1}
-----	-----------	-------	-----------	-----	-----

 $i_n \leq i_{n+1}$ für alle n

j :

...	j_{m-1}	j_m	j_{m+1}
-----	-----------	-------	-----------	-----	-----

 $j_m \leq j_{m+1}$ für alle m

Ziel:

k :

...	k_{l-1}	k_l	k_{l+1}
-----	-----------	-------	-----------	-----	-----

wobei: a) $k_l \leq k_{l+1}$ für alle l

b) alle Elemente aus i und j in k vorhanden

II. Entwurf einer Lösung

- (1) Initialisierung der File-Durchläufe für i und j ;
Vereinbarung / Anlegen eines leeren Files k ;
- (2) Solange noch nicht i und j ganz durchlaufen:
wenn Pufferinhalt $i^{\wedge} < j^{\wedge}$, dann kopiere Inhalt von i^{\wedge}
nach k ; anderenfalls kopiere Inhalt von j^{\wedge} nach k ;
- (3) Solange i noch nicht ganz durchlaufen: kopiere restl.
Komponenten nach k ;
- (4) Solange j noch nicht ganz durchlaufen: kopiere restl.
Komponenten nach k ;
- (5) Abschluss aller Dateiarbeiten;

III. Programm (-teile)

```
TYPE    basistyp = integer;  
        dateityp = FILE OF basistyp;
```

PROCEDURE mischen (VAR i, j, k : dateityp);

In Turbo Pascal müssen Files VAR-Parameter sein, sonst Compiler-Fehler 126.

VAR x, y : basistyp;

BEGIN

RESET (i);

RESET (j);

REWRITE (k);

WHILE NOT EOF(i) AND NOT EOF(j) DO

BEGIN READ(i, x);

READ(j, y);

IF x < y THEN BEGIN

WRITE(k, x);

SEEK(j, FILEPOS(j)-1)

END

ELSE BEGIN

WRITE(k, y);

SEEK(i, FILEPOS(i)-1)

END

END;

WHILE NOT EOF(i) DO BEGIN

READ(i, x);

WRITE(k, x)

END;

WHILE NOT EOF(j) DO BEGIN

READ(j, y);

WRITE(k, y)

END;

CLOSE(i);

CLOSE(j);

CLOSE(k)

END;